

# Linux FPAC mini-HOWTO

## ou FPAC Linux mini mode d'emploi

**Bernard Pidoux, F6BVP, [f6bvp at amsat dot org](mailto:f6bvp@amsat dot org)**

V1.7.6, 16-juin-2013 [ Cette page est périmée. Une nouvelle version est à faire prenant en compte la distribution Magéia qui remplace la Mandriva -  
de plus [une nouvelle page est consacrée au micro ordinateur Raspberry Pi](#) à 35  
€uros de la taille d'une carte de crédit ! ]

---

Le paquet-radio est un moyen d'interconnecter des ordinateurs via des stations radioamateurs. Ce mini mode d'emploi décrit l'installation et la configuration d'un commutateur paquet-radio FPAC sous le système d'exploitation Linux.

Le lecteur sera guidé pas à pas dans le processus de configuration d'un nœud FPAC ayant la capacité de se connecter à d'autres nœuds (par radio ou via Internet).

Pour illustrer la puissance de FPAC combiné avec le module ROSE du noyau Linux je donne ici l'exemple d'une connexion à une station distante à travers [trois différentes routes et des protocoles différents](#) selon l'indicatif de la destination.

Un autre exemple montre comment le noyau Linux effectue le routage des trames AX.25 via le [module ROSE selon des tables de routes et des tables de stations](#) nœuds ROSE établies par FPAC.

La configuration des interfaces Radio sera laissée aux bons soins de l'utilisateur. Quelques pistes et exemples seront cependant indiqués.

Si vous interfacez votre boîte Linux avec une radio, FPAC assurera l'interconnexion entre un réseau paquet-radio local et des stations nœuds à distance selon le protocole RadioAmateur [AX.25](#) PLP (Packet Layer Protocol, Protocol niveau réseau) [ROSE](#) (RATS Open Systems Environment, Environnement de systèmes ouverts du RATS).

Un réseau de nœuds FPAC peut interconnecter de manière transparente plusieurs applications telles qu'une station BBS pour le routage de messages et de bulletins, des brèves DX, des connexions en mode terminal utilisateur pour converser à distance etc..

Pour une description complète du logiciel FPAC, consultez le [FPAC HOWTO-FR](#) (ou ce site [miroir](#)).

Ce FPAC Linux mini mode d'emploi est également disponible sous forme d'un document PDF ici <http://rose.fpac.free.fr/FPAC-MINI-HOWTO-FR-176.pdf>

---

## **1. Introduction**

## **2. Comment configurer un noyau 2.6 Linux avec les modules AX25**

## **3. Comment installer les bibliothèques AX25**

## **4. Comment installer les outils AX25**

## **5. Comment installer les applications AX25**

## **6. Un script pour créer divers répertoires et droits de fichiers**

## **7. Comment configurer ax25ipd**

## **8. Comment installer et configurer FPAC 3.27**

## **9. Scripts de lancement de l'AX25**

### **10.1 Configurer un routeur**

### **10.2 Interfacer FPAC avec des logiciels applicatifs**

## **11. Autres modes d'emploi HOWTO**

## **12. Trouver de l'aide**

## **1. Introduction**

FPAC pour Linux a été écrit par Jean-Paul F6FBB d'après la première mouture de FPAC pour le système DOS et codé en langage assembleur par Antoine F6DWJ avec la collaboration de Rémy F6ABJ. FPAC est fondé sur le développement de l'environnement de systèmes ouverts (ROSE) de la Société de Télécommunications RadioAmateurs (Radio Amateur Telecommunication society, RATS) par [Thomas A. Moulton W2VY](#) en langage assembleur et "C" pour le Terminal Node Controller TNC2. ROSE est basé sur le standard X.25 du CCITT. Jean-Paul a écrit un [FPAC HOWTO](#) que vous pouvez consulter utilement pour tout savoir sur FPAC.

J'ai écrit ce document afin d'aider le lecteur à mettre sur pied un nodal paquet-radioamateur depuis zéro à partir de ma propre expérience avec une distribution Mandriva Linux. **Une première recommandation :** évitez d'utiliser le matériel le plus récent, notamment au niveau de la carte graphique ou de la carte mère car les pilotes Linux correspondants ne seront peut-être pas disponibles. Les pilotes des cartes graphiques nVidia sont propriétaires et pas disponibles dans les distributions standards. Il peut en être de même pour les interfaces Ethernet ou son incluses dans les cartes mères récentes. Sachez que Linux est très économe en ressources système contrairement au système d'exploitation payant le plus connu. C'est l'occasion de recycler un PC dont vos enfants ou votre conjoint ne veut plus faute de rapidité sous le système

d'exploitation payant bien connu. Vous serez agréablement surpris de la vitesse de démarrage de votre système Linux et ne reconnaîtrez pas votre "vieux" PC.

Cela fait plus de quinze ans que je trafique en paquet-radio sous Linux avec des distributions Mandriva (autrefois Mandrake). Au début, avec le noyau 2.2 (le dernier disponible étant le 2.2.26) les applications AX25 étaient remarquablement stable et vous pouviez laisser votre station paquet-radio sans aucune intervention pendant des semaines. Cependant, il existe plusieurs raisons pour lesquelles vous pouvez souhaiter opter pour un noyau Linux plus récent. Par exemple un meilleur support de l'interface USB, la gestion d'un disque dur série SATA, le blue tooth ou un réseau local sans fils. Du fait de profonds changements dans le code du noyau, l'AX25 était moins stable avec les noyaux 2.4 et les premiers 2.6. Bien que vous puissiez faire fonctionner l'AX25 avec un noyau 2.4, le système Linux pouvait devenir instable et même se bloquer tôt ou tard. Ralf DL5RB a repris l'adaptation de l'AX25 aux récents noyaux Linux, restaurant la possibilité de faire fonctionner de manière plus stable des applications AX25 radioamateurs. Le noyau le plus récent est le meilleur. Vous pourrez trouver son numéro de version en recherchant quelque chose comme **Latest Stable Kernel 2.6.37.1** sur la page <http://www.eu.kernel.org> Dans la suite je vais décrire pas à pas la manière de monter une station nodale paquet-radio FPAC en prenant comme exemple une **distribution Mandriva Linux** qui est considérée comme une des plus conviviale tout en étant de facture très professionnelle. C'est celle que je pratique depuis de nombreuses années.

Les étapes couvertes par ce MINI HOWTO pour installer un nodal FPAC fondé sur une [distribution Linux Mandriva](#) vous aideront à :

1. Avoir un noyau Linux 2.6 comportant les modules AX25
2. Installer les bibliothèques AX25
3. Installer les outils AX25
4. Installer les applications AX25
5. Configurer le démon ax25ipd
6. Installer le logiciel FPAC
7. Installer les scripts de démarrage de l'AX25
8. Mettre en route le routeur FPAC.

---

## 2. Comment configurer un noyau Linux 2.6 avec les modules AX25

- Le but de ce MINI-MODE D'EMPLOI n'est pas de décrire Linux ni comment installer un système Linux sur votre ordinateur. Pour vous familiariser avec Linux, Mandriva possède sa propre version "Live" sur un seul CD à partir duquel on peut démarrer (bouter). Celui-ci est autonome et ne modifie pas le contenu de votre disque dur. [La distribution Mandriva live s'appelle "One"](#). Vous pouvez télécharger librement la distribution Mandriva One Linux en FTP à partir des [sites miroir Mandriva](#) ou via BitTorrent. Gravez ensuite le CD et boutez à partir de celui-ci. C'est la manière la plus rapide et la plus simple d'avoir un Linux avec l'AX25 de base. Consultez cette page Wiki pour lire la [doc d'installation de Mandriva Linux](#). Il existe aussi une documentation d'utilisation [accessible en ligne](#).
- **ONE "live" est aussi disponible sur une clé USB de 2 Go.** Cette clef vous permet de transporter plus facilement votre système Linux 32 bits et de l'installer sur des netbook ou PC qui ne disposent pas de lecteur CD. Il en existe deux versions selon le bureau installé : KDE ou gnome. La Mandriva One est un produit complet pour utilisateurs débutants ou avancés. Dans votre poche, vous pourrez tester l'ensemble de ses fonctions sans toucher à vos données existantes (clef "live"). Son installation en quelques clics vous propose un bureau complet en fonctionnalités et en support matériel.
- Si vous téléchargez **Mandriva One**, pour faire tourner les applications AX25 vous devrez cependant installer cette version Live sur disque dur via l'utilitaire dont l'icône d'**Installation** figure sur le bureau. Rendez-vous ensuite directement au chapitre 3 pour installer les bibliothèques

- AX25. Cependant, dans la suite, vous devrez choisir systématiquement l'installation des fichiers binaires car, par défaut, votre système Linux ne disposera pas des outils de compilation (Gcc).
- Mandriva distribue **également un bureau mobile sur une clé USB de 8 Go**. Le support est **une clé USB de 8 Go** au prix de 49 Euros ou 59 US\$.  
C'est également une version "Live" c'est à dire préinstallée et bootable depuis la clé. Elle n'utilise pas le disque dur, mais seulement la mémoire vive et la clé USB pour le stockage de vos fichiers. Vous trouverez une [description de la Mandriva Flash sur cette page de l'éditeur Mandriva](#). J'ai écrit un [FPAC Linux Flash Mini Mode d'Emploi](#) spécifique pour expliquer l'adjonction d'un compilateur Gcc et des outils de développements en vue de l'installation des applications AX25 et en particulier de FPAC et d'une BBS F6FBB sur la clé USB. Si vous souhaitez disposer d'un Linux ultra portable avec routeur FPAC et des programmes de communication AX25 reportez vous au mini mode d'emploi spécifique (bien que toujours exact sur le principe, les références des fichiers de ce mode d'emploi sont cependant dépassées).
  - Autrement, si vous connaissez bien Linux, vous pouvez procéder à l'installation d'une distribution **Mandriva Linux** plus complète avec les options de développement et les serveurs (nfs, ftp etc...) Dans mon expérience c'est une distributions Linux facile à installer. Elle peut être téléchargée librement depuis un [site miroir Mandriva](#). La distribution existe sous forme d'une image ISO de DVD faisant environ 4 Go.
  - Gravez le DVD et bouitez à partir de celui-ci. L'installation est assez simple. Au moment du choix du bureau (KDE, Gnome) sélectionnez l'option **personnalisée** ou **avancée**. Ceci élargit le choix des options d'installation. Sélectionner au minimum les suivantes : **développement**, **serveurs réseau** et **client réseau** et un environnement de bureau, KDE par exemple. Les autres options sont à votre gré. A un moment il vous sera demandé le mot de passe du superviseur (**root**) et de déclarer un utilisateur. Faites le. En plus il sera utile pour la suite de créer un autre compte utilisateur avec le nom '**fpacuser**' et le mot de passe '**fpac**'. Avant la fin de l'installation il y a deux choses importantes à faire : la configuration du graphique et du réseau. Vérifiez que le graphique est bien configuré en faisant le test proposé. Il est déconseillé de configurez votre adresse réseau locale avec le protocole DHCP. Donnez plutôt une adresse IP fixe à votre interface Ethernet eth0. Exemple **192.168.0.200**. Créez un compte utilisateur à votre nom pour l'usage courant de Linux. Cependant, les applications AX25 nécessitent de se connecter en mode superviseur, c'est à dire en utilisant le login et le mot de passe du **root**.
  - Quand l'installation sera complète, vous aurez un système Linux. Il est prêt pour la mise en place des applications et pilotes pour l'AX25 (les modules ax25, rose, mkiss, 6pack, netrom, etc... sont pré-compilés).
  - Il est maintenant temps de bouiter avec votre Linux nouvellement installé. Il n'est pas nécessaire d'ouvrir une session superviseur (root) pour le moment; mais une session utilisateur. Lancez le navigateur Mozilla ou Konqueror et rendez-vous sur cette URL: <http://rose.fpac.free.fr/MINI-HOWTO-FR/> pour ouvrir de nouveau ce mini mode d'emploi de FPAC.
  - **A partir de là, en cliquant sur les liens soulignés de couleur bleue, vous pourrez passer directement au chapitre 3 pour installer les bibliothèques AX25.**
  - Bien que cela ne soit pas nécessaire, si vous souhaitez fabriquer un noyau Linux personnalisé, il faut télécharger le paquetage source à partir du site [kernel.org](http://kernel.org). Cependant cela nécessitera de compiler le noyau après avoir sélectionné les modules nécessaires à la configuration de votre ordinateur. Ce sujet est documenté dans le [mode d'emploi du noyau Linux](#).
  - Pour rechercher les sources du plus récent noyau Linux, rendez-vous sur le site <http://www.eu.kernel.org/>. Cherchez l'indication "Latest Stable Kernel is".
  - Cliquez sur le lien 2.6.37.1 (par exemple) pour télécharger les sources complètes du noyau. Ou bien cliquez plus bas dans le tableau sur [Patch] pour obtenir le patch de la sous version du noyau (par exemple 2.6.37.1) ou cliquez sur [View In.] pour le patch incremental (permet de passer les sources d'une sous version à la suivante. Exemple : 2.6.37-1-2). Si vous cliquez sur [Full source] vous lancez un téléchargement à partir du lien comme <http://www.eu.kernel.org/pub/linux/kernel/v2.6/linux-2.6.37.1.tar.bz2>
  - Déplacez le fichier dans le répertoire `/usr/src/` et passez dans ce répertoire avec la commande `cd /usr/src`

Déployez l'archive :

```
tar xf linux-2.6.37.1.tar.bz2
```

Ceci va créer un répertoire linux-2.6.37.1

- Créez le lien symbolique **linux**

```
ln -s linux-2.6.37.1 linux
```

Il peut être également utile de créer les liens symboliques **a** et **b** qui pourront servir pour appliquer des patches de modification des fichiers sources du noyau Linux.

```
ln -s linux a
```

```
ln -s linux b
```

- Il faut maintenant vous préparer à compiler les sources du noyau. Pour cela vous pouvez consulter le [mode d'emploi du noyau Linux](#).

Très sommairement vous devez ouvrir un Terminal Console en cliquant sur l'icône "**Konsol**" de la barre d'outil. Passer en mode superviseur en tapant la commande **su** suivie du mot de passe correspondant.

Passez dans le répertoire */usr/src/linux*

Si c'est la première fois que vous compilez le noyau depuis l'installation de votre distribution Mandriva Linux, il manque le fichier de configuration caché **.config** dans le répertoire **linux**. Ce fichier n'est visible qu'avec la commande **ls -la**. Tapez la commande:

```
make oldconfig depuis le répertoire /usr/src/linux
```

Ceci copiera le fichier actuel **.config** relatif au noyau depuis le répertoire **/boot** dans le répertoire **linux**. A ce propos, à chaque fois que vous téléchargez ou patchez les sources du noyau, recopiez le fichier caché **.config** du répertoire **linux** de la version précédemment installée dans le nouveau répertoire. Puis tapez la commande **make oldconfig**. Cela vous évitera le travail fastidieux de refaire une configuration complète à chaque fois. Cependant, pour personnaliser votre installation (facultatif), et seulement si vous savez ce que vous faites, vous pouvez utiliser un menu graphique dans une console X depuis le répertoire */usr/src/linux*. Le menu graphique nécessite que le paquetage ncurses QT3 et QT4 soient installés. Pour cela entrer la commande "**urpmi qt3 qt3-devel**" depuis un terminal console ou utiliser le **Centre de Contrôle Mandriva** pour installer le paquetage de développement QT3. Le menu graphique permet de sélectionner ou désélectionner les items en fonction du matériel présent dans votre système. Pour lancer le menu graphique de configuration :

```
make xconfig depuis le répertoire /usr/src/linux
```

Vous pouvez aussi bien lancer la configuration dans un menu non graphique en tapant la commande

```
make menuconfig dans un terminal Konsole.
```

- Dans les deux cas un menu devrait apparaître après un moment.
- Normalement vous devrez valider ou invalider différents items en fonction du matériel présent dans votre ordinateur. Certains sont déjà sélectionnés par défaut.
- Les interfaces radio sont reliées au PC par des connections séries. Les données et les commandes passent par des interfaces séries telles que ttyS0 ou des pseudo TTY. Le système de pseudo TTY "legacy" est en désuétude, donc non installé dans les noyaux des distributions récentes. Il est remplacé par le standard Unix98. Les bibliothèques AX25 et utilitaires ont été récemment adaptés à ce standard qui sera donc utilisé dans ce MINI MODE D'EMPLOI. Si malgré tout vous voulez rester à l'ancien système il faut en informer le noyau Linux afin qu'il construise les TTY au moment du

boot. Editer le menu /boot/grub/menu.lst et ajouter la commande `pty.legacy_count=10` sur la ligne après la ligne **linux** comme dans l'exemple suivant. Attention de ne pas créer de nouvelle ligne et de ne pas modifier la ligne qui commence par **initrd**. Les dix pseudo TTY créés apparaîtront sous les noms **/dev/tty0 à 9** et **/dev/pty0 à 9**.

```
linux
```

```
kernel (hd0,4)/boot/vmlinuz BOOT_IMAGE=linux root=UUID=0ebd94de-7dcb-43e5-812e-2a8ec28660ee resume=UUID=8e9d822f-db90-48a6-907a-7782c7fbc930 splash=silent maxcpus=1 pty.legacy_count=10 vga=788
```

```
initrd (hd0,4)/boot/initrd.img
```

- Au point où nous nous trouvons, je recommande d'ajouter l'option **maxcpus=1** sur la même ligne de commande de grub. Ceci indique au noyau Linux qu'il ne doit pas fonctionner en multi processeurs. Cette option est nécessaire car les bibliothèques, modules AX25 et programmes utilitaires ne sont validés que pour le mode uniprocasseur.
- Pour un système moyennement sollicité vous pouvez sélectionner l'option **timer frequency 250 Hz** du menu **processor type and features**.
- La plupart des modules sont préselectionnés. Les compiler risque de prendre beaucoup de temps sur un PC moyennement rapide. Dans ce cas Mandriva Linux trouvera les pilotes nécessaires à votre système et les chargera en mémoire au moment du boot. Avec un peu d'expérience vous saurez désélectionner les modules non nécessaires et ainsi gagner pas mal de temps de compilation.
- Pour compiler les modules AX25 vous devez sélectionner le sous menu **networking** et valider **amateur radio support**. La validation des modules est effective quand la lettre **M** est affichée (menuconfig) ou par un **point** (xconfig). Pour invalider un item taper **N** (menuconfig) ou cliquez sur la boîte de l'item pour la vider (xconfig).
- Sélectionnez le sous menu **amateur radio support** et validez **tous les protocoles**. Sélectionnez le menu **AX25 network device drivers** et validez également tous les items : serial port KISS driver, serial port 6PACK driver, BPQ Ethernet driver, Highspeed (DMA) SCC driver for AX.25, Z8530 SCC driver, all the BAYCOMs, YAM driver for AX.25.
- Sauvegardez la configuration en répondant oui (**Y**) à la fin du menu de configuration. Vous pouvez maintenant entrer dans le répertoire Linux et lancer la compilation du noyau.

```
cd linux
```

```
make
```

La compilation prendra un certain temps qui dépend du nombre de fichiers à compiler et de la vitesse de votre microprocesseur. Une fois la compilation achevée, tapez les commandes suivantes :

```
make modules_install
```

```
make install
```

- Si tout s'est bien passé vous pouvez maintenant rebouter votre système. Le choix du nouveau noyau apparaîtra après la ligne **Linux 2010** du noyau d'origine (option de boot par défaut); sur la ligne **Linux avec le noyau 2.6.34** si vous avez compilé le noyau 2.6.34. Si le boot se passe bien vous aurez désormais un système Linux avec les modules AX25. Vous pouvez vérifier avec certains qu'ils sont chargeables avec les commandes :

```
modprobe ax25
```

```
modprobe rose
```

```
modprobe mkiss
```

- La commande **lsmod** affichera la liste des modules chargés en mémoire.
- Quand vous serez satisfaits du nouveau noyau vous pourrez le sélectionner comme noyau bootable



par défaut via le *Centre de Controle Mandriva*, outil de configuration de votre système Linux Mandriva.

- Dans les étapes suivantes, il est plus commode de travailler à partir d'un terminal en mode caractères que d'utiliser l'interface graphique X window qui travaille dans la console virtuelle 7. Pour ouvrir la première console non graphique tapez simultanément sur les trois touches **CONTROL+ALT+F1**. Une console virtuelle s'ouvre en mode texte avec une invite de connexion. Connectez vous en mode superviseur (login *root*) et entrez le mot de passe du *root* choisi au moment de l'installation. Vous pouvez ouvrir 6 sessions différentes dans les terminaux virtuels et passer de l'un à l'autre en tapant simultanément sur les deux touches **ALT** et **Fn**, avec 'n' entre 1 et 6 (**ALT+F1**,..., **ALT+F6**). En tapant simultanément sur les touches **ALT** et **F7** vous repassez en mode interface graphique (fenêtres et souris).
- Nous allons maintenant installer les librairies AX25.

---

### 3. Comment installer les librairies AX25

*Un noyau Linux et des modules AX25 compilés ne suffisent pas pour le fonctionnement de FPAC. Comme beaucoup d'autres applications AX25, FPAC nécessite l'installation des librairies AX25. Quand elles fonctionnent les différentes applications AX25 font appel à des sous programmes communs qui sont inclus dans les librairies afin d'optimiser les performances. J'ai modifié [le paquetage officiel des sources des librairies ax25](#), **libax25-0.0.12-rc2**, incluant des modifications pour permettre la compilation avec le noyau 2.6. Il est toujours préférable de compiler les logiciels sur votre propre système.*

#### 3.1 Installaion des librairies AX25 à partir d'un paquetage d'archives RPM

La méthode la plus facile d'installation des librairies AX25 est d'utiliser un paquetage d'archives RPM. J'ai construit deux paquetages à utiliser selon votre installation Linux. Si vous avez installé un Linux 32 bits (habituellement pour un processeur i586 ou i686) vous devez télécharger le fichier d'archive [libax25-0.0.12-1mdv2010.1.i586.rpm](#), sinon téléchargez le fichier [libax25-0.0.12-1mdv2010.1.x86\\_64.rpm](#) pour une architecture Linux 64 bits.

Les étapes à suivre sont les suivantes après le téléchargement. Les principes sont les mêmes pour les deux archives. Il faut être root pour effectuer l'installation.

**cd** dans le répertoire du paquetage libax25 et entrez la commande :

**rpm -ivh libax25-0.0.12-1mdv2010.1.i586.rpm**

ou entrez la commande **rpm -ivh libax250.0.121mdv2010.1.x86\_64.rpm**

Vous verrez un message du type :

```
Preparation... ##### [100%]
 1:liblibax25_0 ##### [100%]
```

En raison de mon manque d'expérience avec les paquetages RPM, la librairie AX25 ne sera pas installée dans le répertoire final :-(

Entrez la commande suivante : **mv /usr/lib/libax25\* /usr/local/lib/**

Vou pouvez ensuite lister les fichiers de la librairie AX25 : **ls -la /usr/local/lib/**

Dix lignes s'afficheront, avec les mêmes noms que ci-dessous, mais probablement pas avec les mêmes tailles.

Pour le paquetage **x86-64.rpm** les librairies se trouveront dans un répertoire différent et la commande de déplacement sera donc différente :

```
mv /usr/lib64/libax25* /usr/local/lib/
```

D'autres fichiers doivent être renommés ou déplacés avec les commandes :

```
mv /usr/include/netax25 /usr/local/include
```

```
mv /usr/local/include/netax25/ax25.h /usr/include (ceci pour remettre ax25.h à la bonne place !)
```

```
mv /usr/share/doc/liblibax25* /usr/share/doc/libax25*
```

Vous serez heureux de pouvoir lire les manuels pour **axports**, **nrports** and **rsports** avec des commandes comme : **man axports**

Supposons que vous vouliez mettre à jour les librairies AX25. Le manuel rpm vous indiquera comment le faire.

Et finalement, si vous voulez désinstaller les librairies AX25, vous pouvez utiliser la commande : **urpme liblibax25\_0**.

Un nouveau *paquetage d'archives RPM* préparé par *Lee VE7FET (ve7fet.at.gmail.com)* est également disponible depuis le site <http://code.google.com/p/linuxax25/>  
<http://linuxax25.googlecode.com/files/libax25-1.0.1-2.i386.rpm>

### **3.2 Les utilisateurs de Linux Ubuntu Linux peuvent utiliser le paquetage Debian de la librairie AX.25**

Charlie K4GBB a construit un **paquetage librairie AX25** pour la distribution **Ubuntu Linux (Debian)** que vous pouvez essayer si vous avez installé cette distribution. Veuillez rapporter vos observations à K4GBB.  
[http://f6bvp.free.fr/logiciels/ax25/libax25-0.0.12\\_rc2-1\\_i386.deb](http://f6bvp.free.fr/logiciels/ax25/libax25-0.0.12_rc2-1_i386.deb)

### **3.3 Autre option d'installation des librairies AX25 : compiler le paquetage source (méthode recommandée)**

Cliquez sur le lien suivant, sélectionnez le fichier source des librairies **libax25** et téléchargez le paquetage dans le répertoire de votre choix.

[libax25-0.0.12-rc2.patched\\_f6bvp.tar.bz2](http://f6bvp.free.fr/logiciels/ax25/libax25-0.0.12_rc2.patched_f6bvp.tar.bz2)

Depuis une fenêtre terminal créez le répertoire

```
mkdir /usr/local/src/ax25 et allez dans ce répertoire
```

```
cd /usr/local/src/ax25
```

Déplacez le fichier archive dans **/usr/local/src/ax25** et décompactez le :

```
tar xf libax25-0.0.12-rc2.patched_f6bvp.tar.bz2
```

prenez dans le répertoire **cd libax25-0.0.12-rc2.patched\_f6bvp** et tapez les commandes suivantes :

```
./configure
```

```
make
```

```
make install
```

```
make installconf (cette dernière commande uniquement si vous n'avez pas encore installé et personnalisé aucun fichier de configuration de l'AX.25)
```

Ceci installera des exemples de fichiers de configuration, **axports**, **rsports** et **nrports** dans



`/usr/local/etc/ax25` et compilera et installera les fichiers binaires dans le répertoire `/usr/local/lib/`, et placera des fichiers *include* dans `/usr/local/include` et des pages de manuel accessibles via *man* dans `/usr/local/man`.

- **TRES IMPORTANT** : vérifiez qu'il n'existe aucune autre librairie AX.25 installée précédemment dans votre système Linux dans le répertoire `/usr/lib/`. Si c'était le cas vous devrez effacer les fichiers `/usr/lib/libax25*`.
  - Il faut ensuite ajouter une ligne comportant `/usr/local/lib` à la fin du fichier `/etc/ld.so.conf` et lancer la commande `/sbin/ldconfig`.
  - **Note** : la modification de `/etc/ld.so.conf` et l'appel à `ldconfig` est effectué automatiquement quand on lance le script du chapitre 6.
- 

## 4. Comment installer les outils AX25

*J'ai modifié le paquetage `ax25tools-0.0.10-rc2` officiel dans le but de corriger quelques erreurs. Vous pouvez choisir de récupérer les fichiers outils compilés ou mieux de télécharger les sources et les compiler. Il est toujours préférable de compiler les logiciels sur votre propre système.*

Cliquez avec la touche droite de la souris sur le lien suivant pour télécharger le paquetage dans le répertoire de votre choix.

[http://f6bvp.free.fr/logiciels/ax25/ax25-tools-0.0.10-rc2.patched\\_f6bvp.tar.bz2](http://f6bvp.free.fr/logiciels/ax25/ax25-tools-0.0.10-rc2.patched_f6bvp.tar.bz2)

Déplacez le fichier archive dans `/usr/local/src/ax25`

Passez dans ce répertoire et décompactez le.

```
cd /usr/local/src/ax25
```

```
tar xf ax25-tools-0.0.10-rc2.patched_f6bvp.tar.bz2
```

 et changez de répertoire

```
cd ax25-tools-0.0.10-rc2.patched_f6bvp
```

 et tapez les commandes suivantes :

```
./configure
```

```
make
```

```
make install
```

```
make installconf
```

 (cette dernière commande uniquement si vous n'avez pas encore installé et personnalisé les fichiers de configuration suivants)

Ceci installera des exemples de fichiers de configuration, `ax25d.conf`, `ax25.profile`, `ax25spawn`, `nrbroadcast.conf`, `rip98d.conf`, `rxecho.conf`, `ttylinkd.conf` dans `/usr/local/etc/ax25`, compilera et installera les fichiers logiciels utilitaires dans le répertoire `/usr/local/sbin/` d'autres dans `/usr/local/bin/` et placera des pages de manuel accessibles via *man* dans `/usr/local/man`

*La deuxième option est de télécharger le paquetage RPM d'archives des outils AX25 préparé par Lee VE7FET (ve7fet.at.gmail.com) qui est disponible depuis le site*

<http://code.google.com/p/linuxax25/>

<http://code.google.com/p/linuxax25/downloads/detail?name=ax25tools-1.0.1-2.i386.rpm>

---

## 5. Comment installer les applications AX25

*Au contraire des deux précédents paquetages, les applications AX25 ont récemment évoluées quand Steve VK5ASF a inclus la gestion des IP dynamiques. J'ai déposé les sources et les programmes compilés du paquetage `ax25-apps-0.0.8-rc2` officiel. Vous pouvez choisir de récupérer les fichiers outils compilés ou mieux de télécharger les sources et les compiler. Il est toujours préférable de compiler les logiciels sur votre propre système :*

Cliquez avec la touche droite de la souris sur le lien suivant pour télécharger le paquetage source à

compiler dans le répertoire de votre choix :

[http://f6bvp.free.fr/logiciels/ax25/ax25-apps-0.0.8-rc2.patched\\_f6bvp.tar.bz2](http://f6bvp.free.fr/logiciels/ax25/ax25-apps-0.0.8-rc2.patched_f6bvp.tar.bz2)

Déplacez le fichier dans le répertoire `/usr/local/src/ax25` et `cd` dans ce répertoire. Désarchivez le paquetage :

`tar xf ax25-apps-0.0.8-rc2.patched_f6bvp.tar.bz2` et changez de répertoire

`cd ax25-apps-0.0.8-rc2.patched_f6bvp` et tapez les commandes suivantes :

```
./configure
```

```
make
```

```
make install
```

```
make installconf (cette dernière commande uniquement si vous n'avez pas encore installé et personnalisé les fichiers de configuration suivants)
```

La commande `make installconf` installera des exemples de fichiers de configuration, `ax25ipd.conf`, `ax25mond.conf` et `ax25rtd.conf` dans `/usr/local/etc/ax25`. La commande `make install` installera les logiciels d'application dans le répertoire `/usr/local/sbin/` d'autres dans `/usr/local/bin/` et des pages de manuel accessible via `man` dans `/usr/local/man`

*La deuxième option est de télécharger le paquetage RPM d'archives des applications AX25 préparé par Lee VE7FET (ve7fet.at.gmail.com)*

<http://code.google.com/p/linuxax25/downloads/detail?name=ax25apps-1.0.1-2.i386.rpm>

- Maintenant nous devons effectuer quelques tâches de gestion.

## 6. Un script pour créer divers répertoires et droits de fichiers

Afin de réaliser notre but de mettre en route un nœud FPAC avec le noyau Linux 2.6 nous devons créer quelques répertoires et attribuer certains droits sur des fichiers. Ceci aurait dû se faire automatiquement à l'installation des paquetages, bibliothèques, outils et applications AX25.

- J'ai donc écrit le script suivant pour faciliter le travail qui doit être fait une fois pour toutes.
- Vous pouvez le copier-coller dans un répertoire avec un nom de fichier comme `rc.init.script`
- `cd` dans ce répertoire, faites `chmod a+x rc.init.script` et exécutez le script avec la commande `./rc.init.script`
- Ou bien téléchargez le fichier en cliquant à droite avec la souris sur le lien suivant pour le placer dans le répertoire de votre choix.  
[Téléchargez le script à partir d'ici](#) et exécutez les mêmes commandes que celles indiquées ci-dessus sur la ligne `cd`.

```
#!/bin/sh
# rc.init.script
# dans http://rose.fpac.free.fr/MINI-HOWTO-FR
# de f6bvp at amsat point org
#
echo "Ce script doit être lancé une fois pour toutes après l'installation de : "
echo " "
echo "- libax25"
echo "- ax25-apps"
echo "- ax25-tools"
echo " "
echo "et avant l'installation du paquetage FPAC fpac327"
echo " "
echo "Une fois pour toutes !"
echo " "
#
echo "Sinon tapez Ctl-C pour stopper ce script !"
sleep 15
#
# Declaration des bibliothèques AX25 (dans ld.so.conf)
```

```

#
echo "/usr/local/lib" >> /etc/ld.so.conf
/sbin/ldconfig
#
# Reservation du port 10093 protocole UDP pour le service FPAC
#
echo "fpac 10093/tcp # FPAC" >> /etc/services
echo "fpac 10093/udp # FPAC" >> /etc/services
#
# Creation des repertoires AX25 necessaires
#
#mkdir /usr/local/var
#mkdir /usr/local/var/ax25
#cd /var
ln -s /usr/local/var/ax25 /var/ax25
#mkdir /usr/local/etc
#mkdir /usr/local/etc/ax25
#cd /etc
ln -s /usr/local/etc/ax25 /etc/ax25
#
# Ajouter quelques repertoires et fichiers pour FPAC
#
#mkdir /usr/local/var/ax25/fpac
/bin/chmod a+x /usr/local/var
/bin/chmod a+x /usr/local/var/ax25
/bin/chmod a+x /usr/local/var/ax25/fpac
/bin/touch /usr/local/var/ax25/fpac/loggedin
/bin/chmod a+w /usr/local/var/ax25/fpac/loggedin
#
#mkdir /usr/local/var/ax25/mheard
/bin/chmod a+x /usr/local/var/ax25/mheard
/bin/touch /usr/local/var/ax25/mheard/mheard.dat
#
/bin/touch /usr/local/etc/ax25/axports
/bin/touch /usr/local/etc/ax25/nrports
/bin/touch /usr/local/etc/ax25/flexd.conf
/bin/touch /usr/local/etc/ax25/node.routes
#
echo "Ne pas oublier d'editer 'SYSOP=' et 'CONNECT='"
echo "dans le fichier /usr/local/sbin/fpac.sh"
echo "en complétant avec l'indicatif de la BBS et le nom du sysop"
#

```

Ne pas oublier d'éditer les champs '**SYSOP=**' et '**CONNECT=**' dans le fichier */usr/local/sbin/fpac.sh* en complétant avec l'indicatif de la BBS et le nom du sysop.

- Après avoir préparé le terrain avec le script précédent, nous devons éditer le fichier */usr/local/etc/ax25/axports* un fichier très important pour la déclaration des noms de ports AX25. Vous devrez remplacer F6ZZZ par votre indicatif. Le port 0 sera relié par kissattach au pseudo tty ptyq1. J'ai fixé une vitesse de 115200 bauds , mais je ne suis pas certain que ce paramètre soit utilisé. Un **paclen** à 256 est la limite supérieure prévue dans l'AX25 standard. Comme le routage ROSE utilise 3 octets supplémentaires, les application AX25 devront déclarer un paramètre paclen d'au plus de  $256-3 = 253$  octets lors des appels vers le port rose0. Dans le fichier port.sys pour **xfbb** je met un paclen à 250 (voir le paragraphe 10.2.1) pour obtenir des trames de 253 octets routées via le protocole ROSE.
- Il est impératif que les stations qui communiquent entre elles utilisent la même valeur pour le paramètre **maxframe**. Bien que le protocole AX25 autorise jusqu'à 7 trames, je suis convaincu qu'un petit maxframe est meilleur, spécialement dans les liaisons radio. Pour l'AXIP je suggère que nous fixions maxframes à 4. Dans l'exemple maxframe est = 2.
- Dans l'exemple de [/usr/local/etc/ax25/axports](#) suivant j'ai mis en commentaire la déclaration des ports 1-4. Le port 0 sera celui utilisé par FPAC pour se relier à Internet. On pourra utiliser les autres ports pour interfacer deux TNC doubles ports radio via deux ports série avec le pilote mkiss.

```
# /usr/local/etc/ax25/axports
#
# The format of this file is:
# name  callsign speed paclen maxframes description
#
aprs    F6BVP-12  38400    256  2  144,800 (APRS)
uhf-1   F6BVP-13  38400    256  2  RX:430,325/TX:439,725 9600 Bauds
axudp   F6BVP-10  115200   256  2  Linux (AX25<->UDP)
#
```

- Dans l'exemple ci-dessus les noms des ports sont **aprs**, **uhf-1**, **axudp**, qui sont plus explicites que 0, 1, 2 ... D'autres noms pourraient être **vhf**, **40m** etc... On doit utiliser les mêmes noms dans les fichiers de configuration qui dépendent des noms de ports de axports.
- Si vous prévoyez d'utiliser des TNC KPC9612, vous pouvez [télécharger d'ici](#) un exemple de script d'initialisation pour deux TNC KPC9612 doubles ports radio (1200 & 9600 bauds). Il faudra exécuter ce script après le script **rc.ax25** présenté au chapitre 9.

## 7. Comment configurer ax25ipd

- Au moment de l'installation des applications (**ax25-apps**) nous avons compilé **ax25ipd**. Cette application fonctionne en tâche de fond (démon d'arrière plan). Le fichier de configuration est */usr/local/etc/ax25/ax25ipd.conf*. Il indique à **ax25ipd** le nom du port par lequel il doit recevoir ou émettre les trames de paquets AX25, le nom du port vers le monde Internet, et les adresses Protocole Internet (IPv4) plus les numéros de ports UDP des stations distantes. Avec ces indications, le démon **ax25ipd** route les trames dans les deux directions, en sortie et en entrée entre le port 10093 (protocole UDP) et le pseudo tty esclave ttyq1. Le pseudo tty maître ptyq1 et le pseudo tty esclave ttyq1 sont les deux extrémités d'un tunnel virtuel. Lorsqu'un caractère est écrit à une extrémité il peut être lu de l'autre côté et vice versa. Souvenez-vous que **kissattach** relie ttyq1 et le port 0 AX25 dans */usr/local/etc/ax25/axports* (c'est à dire ax0 dans notre exemple). Ainsi le port ax0 AX25 se trouve connecté sur Internet via cette chaîne compliquée. **Ax25ipd** effectue un autre travail important. Il réalise l'encapsulation des trames AX25 à l'intérieur de trames Protocole Internet. Les trames AX25 sont incluses dans des trames standard IP qu'Internet sait gérer (AXIP). Dans le sens inverse, les trames IP qui arrivent sur le port UDP 10093 sont épluchées par **ax25ipd** et finalement les trames AX25 sont présentées au port ax0. Quand le démon **ax25ipd** fonctionne, toutes les applications AX25 locales peuvent dialoguer de façon transparente via Internet avec d'autres application AX25 distantes en écrivant ou en lisant sur le port ax0 sans avoir à connaître les opérations effectuées après cette étape.
- Ci-après se trouve un exemple de fichier *ax25ipd.conf*. Vous pouvez le copier-coller dans */usr/local/etc/ax25/ax25ipd.conf*, éditer le fichier existant ou le [télécharger depuis ici](#).

```
# This file is in /usr/local/etc/ax25/ax25ipd.conf
# Configuration file for ax25ipd
#
socket udp 10093
#
# Operation mode (digi or tnc)
#
mode tnc
#
# Serial port or tunnel connected to kissattach
# master pseudo tty /dev/ptyq1 is attached to port ax0 (name axip in
/etc/ax25/axports)
device /dev/ttyq1
#
# Initialiser la vitesse du port pseudo tty
#
speed 115200
#
```

```

# loglevel 0 - pas de sortie
# loglevel 1 - info de config seulement
# loglevel 2 - evenement majeurs et erreurs
# loglevel 3 - evenements majeurs, erreurs et trace des trames AX25
# loglevel 4 - lister tous les evenements
#
loglevel 3
#
# Broadcast address. All listed address will be sent to routes with "b" flag
#
broadcast QST-0 NODES-0 FBB-0
#
# AX.25 routes declaration
# Format is route (callsign / joker ) (destination host ip address or alias name)
# a 0 ssid will route all ssids
#
# route <dest_callsign> <des_address> [flags]
#
# Valid flags are :
# b - broadcast validated via this route
# d - default route
#
route f5kbw-0 ns1.f5kbw.org udp 10093 b
#
route vk2tv-0 115.70.139.149 udp 10093 b
route vk2xb-0 122.252.16.174 udp 10093 b
route vk7hdm-0 115.69.164.134 udp 10093 b
# Palm River KP4DJT
route kp4djt-0 w4bgh.no-ip.org udp 10095 b
#
route flmvp-0 flmvp.no-ip.org udp 10093 b
route f3kt-0 f3kt.dyndns.org udp 10093 b
#
route w4akh-0 198.172.211.163 udp 10093 b
#
route f6ggy-0 f6ggy.dyndns.org udp 10093 b
# Route to Citrus
route k4gbb-9 k4gbb.serveftp.com udp 10093 d
route k4gbb-14 k4gbb.serveftp.com udp 10093 b
# Route to LinuxLab
route k4gbb-12 k4gbb.serveftp.com udp 10094
#
route f6bvp-9 192.168.0.64 udp 10094 b
route f6bvp-8 192.168.0.64 udp 10094
route f6bvp-14 192.168.0.64 udp 10094
# F6BVP-7/6 Machine virtuelle 192.168.0.103
route f6bvp-7 192.168.0.103 udp 10097 b
route f6bvp-6 192.168.0.103 udp 10097
# F4BWT-0 = joker
route f4bwt-0 62.147.157.243 udp 10093 b
route kd4yal-0 kd4yal.servebbs.org udp 10093 b
route f6gov-0 f6gov.no-ip.org udp 10093 b
#
route va2bbs-0 va2bbs.homeip.net udp 10093 b
# route to Costa Rica
route ti2has-0 201.200.85.62 udp 10093 b
#
route f8coj-0 f8coj.no-ip.org udp 10093 b
# route to Aruba
route p43l-0 p43lfpac.no-ip.org udp 10093 b
# Route to Nicaragua
route ynlbbs-0 ynlbbs.no-ip.org udp 10093
#

```

- Comme vous pouvez le voir sur les lignes "route" ci-dessus, dans la nouvelle version **ax25ipd** peut gérer les adresses IP fixes (nombres) ainsi que les adresses IP dynamiques (adresses symboliques). Que Steve VK5ASF en soit remercié.

---

## 8. Comment installer et configurer FPAC 3.27

Jean-Paul F6FBB, l'auteur de FPAC pour Linux, en a cessé le développement avec la version 3.25 pour le noyau Linux 2.2, mais Jean-Paul a publié une version compilée 3.26 sur une disquette butable dont vous pouvez télécharger l'image depuis [ce site miroir F6FBB](#). Ce [programme Windows](#) servait à écrire l'image sur une disquette 1,44 Mo. FPAC 3.26 était associé avec la librairie glibc6 Linux compatible avec les noyaux 2.4.

- Comme indiqué plus haut, avec les derniers noyaux Linux 2.6, FPAC permet de se connecter à une station distante via [trois différentes routes et des protocoles différents](#) selon l'indicatif de la destination. On a également vu dans un autre exemple comment le noyau Linux effectue le routage des trames AX.25 via le [module ROSE selon des tables de routes et des tables de stations](#) renseignées par FPAC.

### 8.1 Première méthode pour obtenir le paquetage FPAC 3.27

- Vous pouvez télécharger le paquetage source depuis cette page : <http://code.google.com/p/fpac/downloads/list> (par exemple **fpac-3.27.15.tar.bz2**)
- Déplacez le fichier archive dans **/usr/local/src/ax25** puis **cd /usr/local/src/ax25**
- Ensuite **tar xf fpac-3.27.15.tar.bz2**
- Puis **cd fpac-3.27.15**

Lancez ensuite la compilation :

```
make  
make install  
make installconf (cette dernière commande uniquement si vous n'avez pas encore installé et personnalisé les fichiers de configuration FPAC)
```

- Avec **make installconf** des sous répertoires et des fichiers utiles pour le fonctionnement de FPAC seront créés dans **/usr/local/var/ax25/** et dans **/usr/local/etc/ax25**.

### 8.2 Deuxième méthode pour obtenir le paquetage FPAC 3.27

- Une autre manière de se procurer la suite de programmes FPAC et si vous souhaitez avoir la dernière version de FPAC en cours de développement, entrez la commande :

```
svn checkout https://fpac.googlecode.com/svn/branches/3.27/ fpac-3.27
```

Entrer ensuite dans le répertoire fpac3.27 nouvellement créé **cd fpac-3.27**

Lancer (la première fois uniquement) le script

```
./autogen.sh
```

Puis lancer

```
./configure
```

Puis

```
make
```

et enfin



## make install

- Afin de garder à jour la toute dernière version de FPAC obtenue par **svn**, il suffit de se placer dans le répertoire *fpac-3.27* et d'entrer la commande :

## svn update

Si des fichiers sont téléchargés, faire **make** puis **make install** et relancer votre système.

Les programmes exécutable sont installés dans */usr/local/sbin*

## 8.3 Configuration de FPAC

- [FPAC HOWTO](#) explique comment modifier les fichiers de configuration selon votre installation.
- J'ai cependant écrit des exemples de fichiers de configuration *fpac.conf*, **fpac.nodes** et **fpac.routes** qui fonctionneront pour une station FPAC reliée à Internet et des ports radio.
- [Vous pouvez télécharger l'exemple à partir d'ici.](#)

```
# FPAC AX.25 packet node switch configuration file
# Fichier de configuration du node FPAC
# This file is in /usr/local/etc/ax25/fpac.conf
# Ce fichier doit etre dans /usr/local/etc/ax25/fpac.conf
# Node information
# Informations concernant le node
#
L2call    = F6BVP-10
L3call    = F6BVP-11
Trcall    = F6BVP-15
DNIC      = 2080
Address   = 175502
#Coverage = 175202 175302 175402
InetPort  = 10093
InetAddr  = 44.151.75.15
Password  = xxxxxxxxxxxx
City      = Paris
State     = 75017
Country   = France
locator  = JN18DV
UserPort  = *
DefPort   = axudp
#
# Additional commands
# Commandes supplementaires
#
Command
    APRS      = /usr/local/sbin/monitor -rt -p aprs
    HRD       = /usr/local/sbin/mheard -d m
    BBS       = connect fe6bvp-1 2080175502
#
    BBS       = /usr/local/sbin/call_tcp f6bvp 1022
    CLUster   = /usr/bin/telnet 192.168.0.64 9000
    CLSpider  = /usr/bin/telnet 192.168.0.64 7300
    CONVers   = /usr/bin/telnet f4bwt.no-ip.org 3600
    STHeure   = /bin/cat /usr/local/var/ax25/fpac/fpacstat.dat
    STJour    = /bin/cat /usr/local/var/ax25/fpac/fpacstat.day
#
    Telnet    =
    IPLinks   = /bin/netstat --ax25 --netrom
    IPRoutes  = /bin/netstat -nr
    ROse      = /bin/cat /proc/net/rose
    RS_NEigh  = /bin/cat /proc/net/rose_neigh
    RS_NOdes  = /bin/cat /proc/net/rose_nodes
    RS_Routes = /bin/cat /proc/net/rose_routes
#
    NR_netrom = /bin/cat /proc/net/nr
#
    NR_NEigh  = /bin/cat /proc/net/nr_neigh
#
    NR_NOdes  = /bin/cat /proc/net/nr_nodes
#
    MANuals   = /usr/bin/man %1
    TRace     = connect f6bvp-15 2080175502
```

```

#      KCK      = connect f5kck-10
#      KBW      = connect f5kbw-8 2080833501
#      USA      = connect kd4yal-8 3100727489
#      VERsions = /usr/local/bin/versions
End
# La commande BBS connectera l'utilisateur au BBS colocalise sur la meme
# machine via la couche rose.
# La commande CLu idem a BBS
# La commande SStat affichera les statistiques des connexions
# La commande telnet etant vide elle ne sera pas affichee aux users
# Commandes reservees aux "sysops"
# Sysop commands
#
Sysop
  Disk   = /bin/df -k
  SYSOp  = /usr/local/sbin/fpacshell
  YGET   = /usr/local/sbin/yapp -u /usr/local/etc/ax25/%1
  YPUT   = /usr/local/sbin/yapp -d /usr/local/etc/ax25/%1
  RM     = /bin/rm /usr/local/etc/ax25/%1
  LS     = /bin/ls -l /usr/local/etc/ax25/%1
  CP     = /bin/cp /usr/local/etc/ax25/%1 /usr/local/etc/ax25/%2
  CAT    = /bin/cat /usr/local/etc/ax25/%1
  MV     = /bin/mv /usr/local/etc/ax25/%1 /usr/local/etc/ax25/%2
  REBoot = /sbin/reboot
  WEdit  = /usr/local/sbin/wpedit %*
end
#
#
# Other applications
#
# TEST
#Application
#F6BVP-13 = /usr/local/bin/testcommande /home "-P 0" -a -d95
#End
#
# on donne au port d'accès utilisateur VHF l'adresse 175502
# will add a rose device like rose1
# AddPort = VHF
# Address = 175602
# Port = vhf-1
# End
# on donne au port d'accès utilisateur UHF l'adresse 175302
AddPort = UHF
  Address = 175302
  Port = uhf-1
End
# Port UHF 9600 via carte SCC4 et T7F (experimental)
#AddPort = UHF-9600
#  Address = 175402
#  Port = uhf-2
#End
#
# List of predefined users (to specify a non-default port)
#
# La commande USER est ici inutilisee car les trames sont acheminees
# par la couche rose. Elle etait utile auparavant lorsqu'on utilisait
# le Kissnetd pour creer un reseau interne pour relier les applications
# entr'elles.
#User = BBS
#  Path = F6KDS-1
#  port =
#End
#
# Liste d'alias. Permet une connection facile a certains indicatifs
#
# Alias = F6BVP-2
#  Path = F6BVP-2,175520
# End
#

```

```

# Alias = F6BVP-3
#       Path = F6BVP-2,175520
# End
#
# All conf files in /usr/local/etc/ax25/
# FPAC nodes definis dans fpac.nodes
# FPAC nodes are defined in fpac.nodes
# ROSE routes are defined in fpac.routes
# ROSE routes definies dans fpac.routes
# AXIP routes are defined in ax25ipd.conf
# AXIP routes definies dans ax25ipd.conf
#
#

```

Le fichier de configuration des noeuds FPAC doit se placer dans */usr/local/etc/ax25/fpac.nodes*

Le fichier exemple *fpac.nodes* [est disponible ici](#)

```

# FPAC ROSE adjacent nodes configuration file
# Fichier de configuration des Nodes adjacent ROSE FPAC
#
# This file is in /usr/local/etc/ax25/fpac.nodes
# Ce fichier doit etre dans /usr/local/etc/ax25/fpac.nodes
#
# List of adjacent nodes
#
Node = VK7HDM
    Path      = VK7HDM-5
    DNIC      = 5050
    Address   = 626300
    Port      = axudp
    NoWP     = 0

End
Node = TI2HAS
    Path      = TI2HAS-9
    DNIC      = 7120
    Address   = 282700
    Port      = axudp
    NoWP     = 0

End
Node = ARUBA
    Path      = P43L-4
    DNIC      = 3630
    Address   = 297585
    Port      = axudp
    NoWP     = 0

End
Node = VK2XB
    Path      = VK2XB-2
    DNIC      = 5050
    Address   = 699300
    Port      = axudp
    NoWP     = 0

End
Node = VK2TV
    Path      = VK2TV-2
    DNIC      = 5050
    Address   = 656200
    Port      = axudp
    NoWP     = 0

End
Node = KP4DJT
    Path      = KP4DJT-9
    DNIC      = 3100
    Address   = 813626
    Port      = axudp
    NoWp     = 0

End
Node = K4GBB

```

```
Path = K4GBB-9
DNIC = 3100
Address = 352726
Port = axudp
NoWp = 0
End
Node = MVP
Path = F1MVP-5
DNIC = 2080
Address = 886801
Port = axudp
NoWp = 0
End
Node = YAL
Path = KD4YAL-9
DNIC = 3100
Address = 727489
Port = axudp
NoWp = 0
End
Node = F5KBW
Path = F5KBW-9
DNIC = 2080
Address = 833501
Port = axudp
NoWp = 0
End
Node = F4BWT
Path = F4BWT-11
DNIC = 2080
Address = 428501
Port = axudp
NoWp = 0
End
Node = LAN520
Path = F6BVP-9
DNIC = 2080
Address = 175520
Port = axudp
NoWp = 0
End
Node = LAN521
Path = F6BVP-7
DNIC = 2080
Address = 175521
Port = axudp
NoWp = 0
End
Node = LAN522
Path = F6BVP-5
DNIC = 2080
Address = 175522
Port = axudp
NoWp = 0
End
Node = GGY
Path = F6GGY-9
DNIC = 2080
Address = 847501
Port = axudp
NoWp = 0
End
Node = F3KT
Path = F3KT-11
DNIC = 2080
Address = 444501
Port = axudp
NoWp = 0
End
```

```
Node = COJ
    path = F8COJ-11
    DNIC = 2080
    Address = 854509
    Port = axudp
    NoWp = 0
```

End

```
Node = BBS
    Path = YN1BBS-9
    DNIC = 7100
    Address = 505522
    Port = axudp
    NoWp = 0
```

End

#

Le fichier de configuration des routes FPAC doit figurer dans ***/usr/local/etc/ax25/fpac.routes***

Le fichier exemple ***fpac.routes*** [est disponible ici](#)

```
#
# FPAC ROSE route configuration file
# Fichier de configuration des routes ROSE FPAC
#
# This file is in /usr/local/etc/ax25/fpac.routes
# Ce fichier doit etre dans /usr/local/etc/ax25/fpac.routes
#
# Routes to adjacent nodes
#
# DNIC specify a default DNIC for the following addresses
#
# Address is for 1 to 6 digits, using hierarchy
#
Routes
DNIC      = 0
2080     = F4BWT
2080     = F3KT
2080     = F5KBW
3020     = K4GBB
3100     = KP4DJT
3100     = YAL
3100     = K4GBB
3620     = TI2HAS
3620     = BBS
3620     = ARUBA
3630     = TI2HAS
3630     = BBS
3630     = ARUBA
5050     = VK2TV
5050     = VK2XB
5050     = VK7HDM
7120     = ARUBA
7120     = BBS
7120     = TI2HAS
7100     = ARUBA
7100     = TI2HAS
7100     = BBS
#
DNIC      = 2080
# 175505 = KVP
  175522 = LAN522
  175521 = LAN521
  175520 = LAN520
#
  854509 = COJ
#   175  = LAN520
#   178  = LAN520
#   195  = LAN520
#     1  = LAN521
```

```

    1 = LAN520
    444 = MVP
    444 = GGY
    444 = F3KT
444501 = F3KT
    7 = F5KBW
    8 = F5KBW
    8 = COJ
    8335 = F5KBW
    833501 = F5KBW
    847 = F4BWT
    847 = GGY
    847501 = GGY
    428 = F4BWT
    428501 = F4BWT
    886801 = MVP
    9 = F5KBW
DNIC = 3100
    352726 = K4GBB
    727489 = YAL
    813626 = KP4DJT
DNIC = 3630
    297585 = ARUBA
DNIC = 5050
    699300 = VK2XB
    656200 = VK2TV
    626300 = VK7HDM
DNIC = 7100
    505522 = BBS
DNIC = 7120
    282700 = TI2HAS
End

```

**La table ROSE résultante est :**

Address Port Description

2080,175302 uhf-1 RX:430,325/TX:439,725 9600 Bauds

ROSE routes :

DNIC	Address	Primary Route	1st Alt Route	2nd Alt Route
7100	,.....	YN1BBS-9 Opened	TI2HAS-9 Closed	P43L-4 Opened
7120	,.....	TI2HAS-9 Closed	YN1BBS-9 Opened	P43L-4 Opened
5050	,.....	VK7HDM-5 Opened	VK2XB-2 Closed	VK2TV-2 Opened
3630	,.....	P43L-4 Opened	YN1BBS-9 Opened	TI2HAS-9 Closed
3620	,.....	P43L-4 Opened	YN1BBS-9 Opened	TI2HAS-9 Closed
3100	,.....	K4GBB-9 Opened	KD4YAL-9 Closed	KP4DJT-9 Closed
3020	,.....	K4GBB-9 Opened		
2080	,.....	F5KBW-9 Opened	F3KT-11 Opened	F4BWT-11 Closed
2080	,9.....	F5KBW-9 Opened		
2080	,8.....	F8COJ-11 Closed	F5KBW-9 Opened	
2080	,7.....	F5KBW-9 Opened		



2080,1..... F6BVP-9 Opened | F6BVP-7 Closed |

2080,428... F4BWT-11 Closed |

2080,847... F6GGY-9 Closed | F4BWT-11 Closed |

2080,444... F3KT-11 Opened | F6GGY-9 Closed | F1MVP-5 Closed |

2080,8335.. F5KBW-9 Opened |

7120,282700 TI2HAS-9 Closed |

7100,505522 YN1BBS-9 Opened |

5050,626300 VK7HDM-5 Opened |

5050,656200 VK2TV-2 Opened |

5050,699300 VK2XB-2 Closed |

3630,297585 P43L-4 Opened |

3100,813626 KP4DJT-9 Closed |

3100,727489 KD4YAL-9 Closed |

3100,352726 K4GBB-9 Opened |

2080,886801 F1MVP-5 Closed |

2080,428501 F4BWT-11 Closed |

2080,847501 F6GGY-9 Closed |

2080,833501 F5KBW-9 Opened |

2080,444501 F3KT-11 Opened |

2080,854509 F8COJ-11 Closed |

2080,175520 F6BVP-9 Opened |

2080,175521 F6BVP-7 Closed |

2080,175522 F6BVP-5 Closed |

- Avec cette table, les paquets seront dirigés via la première route ouverte, partant de celle ayant l'adresse de destination. La table est parcourue du bas vers le haut et de gauche à droite (route primaire, secondaire ou tertiaire) en commençant par l'adresse la plus spécifique (complète) et en allant vers un routage de plus en plus général, jusqu'à celui du pays (DNIC à 4 chiffres). Notez que tout le travail de routage est accompli par le module ROSE du noyau Linux. FPAC se *contente* de remplir la table.
- Le routage des paquets AX25 se fait de manière transparente de la station appelante vers la destination, avec seulement l'indicatif du destinataire si son adresse ROSE est déjà incluse dans l'annuaire des Pages Blanches (WP).
- Vous devrez éditez le fichier exemple précédent pour votre propre installation. Editez les lignes **L2, L3** et **Trcall, DNIC, Address, InetAddr, Password, City, locator**. Ne changez pas **InetPort 10093** le port standard FPAC. Editez **callsign** et **address** du chapitre **Command**. Editez les nodes adjacents. Gardez le Port 0 pour l'accès Internet. Chaque **callsign** du **path** doit avoir une **route**

définie dans `/usr/local/etc/ax25/ax25ipd.conf`.

- Notez que plusieurs stations nodales adjacentes peuvent partager la même adresse de destination. Cette intéressante possibilité est utile en cas de non fonctionnement d'une liaison. FPAC demandera à ROSE de rechercher un autre nodal adjacent capable de fournir une route vers la même destination.
- [Vous trouverez ici](#) un **exemple de configuration très complet pour FPAC** du à Ray VK2TV, incluant la gestion d'une carte interface série SCC.

---

## 9. Scripts de lancement de l'AX25

- De nos jours il n'est pas rare d'avoir plus d'un ordinateur à domicile et il partagent habituellement la connexion à Internet par un routeur qui offre un portail d'accès à Internet pour le réseau local. Pour faire tourner nos applications FPAC il n'est pas judicieux de configurer les adresses du réseau local par DHCP. Il vaut mieux donner des adresses IP fixes. C'est pourquoi je vais supposer que l'adresse de votre réseau local est **192.168.0.0** et que l'adresse de la passerelle est **192.168.0.1**.
- Il est nécessaire d'initialiser les interfaces et ports AX25 avant de lancer FPAC. Pour cela un exemple de script exécutable est donné ci-après. Vous pouvez le copier-coller dans le fichier `/etc/rc.d/rc.ax25` et lui donner les permissions d'exécution :

```
chmod a+x /etc/rc.d/rc.ax25
```

- Nous devons initialiser les interfaces AX25 et ports réseaux. Avant de lancer FPAC, le script suivant est un exemple d'installation d'un port AXUDP (trame ax25 encapsulée dans une trame UDP) et deux ports série (connectés à un TNC deux ports) selon le protocole de pseudo TTY Unix98. L'adresse ampr.org du nodal FPAC ( f6bvp.ampr.org est 44.151.75.15) devra être remplacée par votre propre adresse ampr.org ou réseau.
- Vous pouvez [télécharger le script suivant depuis ce lien](#). **Il existe un autre script ax25 pour les PTYs Legacy**. **Il est fortement recommandé de lire les manuels de kissattach, kissparms et mkiss** pour comprendre ce que font les scripts (commande de type `man mkiss`).
- Notes : **f6bvp.ampr.org** ou l'adresse IP **44.151.75.15** peut être omise dans le script sur la ligne débutant par **kissattach**. Ceci évitera que samba diffuse ses alertes sur les liaisons hamradio.

```
#!/bin/sh
# this script file is /etc/rc.d/rc.ax25
# after K4GBB ax25 scripts
echo 1 > /proc/sys/net/ipv4/ip_forward
#
echo "Installing ax25ipd Unix98 master pseudo tty"
/bin/date > /var/log/ax25ipd.log
/usr/bin/killall -KILL /usr/local/sbin/kissattach
/usr/bin/killall -KILL /usr/local/sbin/ax25ipd
/usr/bin/killall -KILL /usr/local/sbin/mkiss
/sbin/ifconfig /dev/ax0 down
/sbin/ifconfig /dev/ax1 down
/sbin/ifconfig /dev/ax2 down
/usr/local/sbin/ax25ipd > /tmp/unix98
echo $! > /var/run/ax25ipd.pid
export AXUDP=`tail -1 /tmp/unix98`
#
echo "Installing a KISS link on ethernet port"
/usr/local/sbin/kissattach $AXUDP axudp 44.151.75.15 > /tmp/ax25-config.tmp
awk '/device/ { print $7 }' /tmp/ax25-config.tmp > /tmp/ax25-config-tmp
read Device < /tmp/ax25-config-tmp
# Check for Device
if [ -d /proc/sys/net/ax25/$Device ]
then echo "Port axudp attached to $Device"
      cd /proc/sys/net/ax25/$Device/
```

```

# ifconfig $Device parameters
  ifconfig $Device netmask 255.255.255.255
  ifconfig $Device broadcast 0.0.0.0
else echo "*** Error setting $Device parms ***"
fi
/bin/sleep 4
echo "Installing two KISS connections on serial port ttyS0"
# aprs & uhf-1 are ports names in /etc/ax25/axports
echo "Installing two KISS connexions on serial port ttyS0"
# -c enables a one-byte checksum on each incoming and outgoing KISS frame on
# the serial port. This checksum is used by G8BPQ KISS roms to maintain the
# integrity of KISS frames. Do not use -c with standard TNC KISS EPROM.
#/usr/local/sbin/mkiss -s 38400 -c -x 2 /dev/ttyS0 > /tmp/unix98
/usr/local/sbin/mkiss -s 38400 -x 2 /dev/ttyS0 > /tmp/unix98
export PTS0=`more /tmp/unix98 | grep -w /dev | cut -b -11`
export PTS1=`more /tmp/unix98 | grep -w /dev | cut -b 12`
# Attach KPC9612 TNC in kiss mode - on primary PORT ttyS0 = 1200 bauds ---> ax1 =
aprs
/usr/local/sbin/kissattach $PTS0 aprs f6bvp.ampr.org > /tmp/ax25-config.tmp
awk '/device/ { print $7 }' /tmp/ax25-config.tmp > /tmp/ax25-config-tmp
read Device < /tmp/ax25-config-tmp
# Install Parameter : P=250, W=10, TX-Delay=50
/usr/local/sbin/kissparms -p aprs -r 250 -s 10 -l 20 -t 220
# Check for Device
if [ -d /proc/sys/net/ax25/$Device ]
then echo "Port aprs attached to $Device"
  cd /proc/sys/net/ax25/$Device/
# ifconfig $Device parameters
  ifconfig $Device netmask 255.255.255.0
  ifconfig $Device broadcast 0.0.0.0
else echo "*** Error setting $Device parms ***"
fi
# Port end
# Attach KPC9612 TNC in kiss mode - on secondary PORT ttyS0 = 9600 bauds ---> ax2 =
uhf-1
/usr/local/sbin/kissattach $PTS1 uhf-1 f6bvp.ampr.org > /tmp/ax25-config.tmp
awk '/device/ { print $7 }' /tmp/ax25-config.tmp > /tmp/ax25-config-tmp
read Device < /tmp/ax25-config-tmp
# Install Parameter : P=250, W=10, TX-Delay=50
/usr/local/sbin/kissparms -p uhf-1 -r 250 -s 10 -l 20 -t 220
# Check for Device
if [ -d /proc/sys/net/ax25/$Device ]
then echo "Port uhf-1 attached to $Device"
  cd /proc/sys/net/ax25/$Device/
# ifconfig $Device parameters
  ifconfig $Device netmask 255.255.255.0
  ifconfig $Device broadcast 0.0.0.0
else echo "*** Error setting $Device parms ***"
fi
# Port end
#

```

- Vous pouvez lancer automatiquement au moment du boot tout le système AX25 si le script */etc/rc.d/rc.ax25* est appelé par */etc/rc.d/rc.local*. Voici un exemple de */etc/rc.d/rc.local* qui initialisera l'AX25 et le node FPAC à chaque démarrage de l'ordinateur.

```

#!/bin/sh
#
# Ce script sera execute *apres* tous les autres scripts d'initialisation.
# Vous pouvez placer vos propres initialisations ici si vous ne voulez pas
# suivre le systeme complet d'initialisation dans le style Sys V.
#
echo 60 > /proc/sys/kernel/panic
echo 60 > /proc/sys/kernel/panic_on_oops
echo 1 > /proc/sys/kernel/sysrq
#
/etc/rc.d/rc.ax25

```

```
/usr/local/sbin/fpac.sh -start
#
touch /var/lock/subsys/local
#
```

- Si vous préférez ne pas lancer l'AX25 automatiquement, éditez *rc.local* et mettez un # au début de la ligne qui commence par */etc/rc.d/*. Vous lancerez l'AX25 avec la commande */etc/rc.d/rc.ax25*. De même pour FPAC.
- Si vous aimez lancer une tâche sans taper trop de caractères vous pouvez créer un raccourci pour lancer l'AX25 à partir de la commande **ax25** :

```
cd /usr/local/bin
ln -s /etc/rc.d/rc.ax25 ax25
```

- Vous pouvez maintenant entrer la commande **ax25** pour initialiser l'application FPAC.
- Vous pouvez de la même manière créer un raccourci avec le nom symbolique **fpac** qui lancera **fpacnode** à la demande depuis un terminal console.

---

## 10.1 Configurer un routeur

*Si votre ordinateur Linux est directement connecté à votre modem ADSL sans routeur de réseau local, les instructions suivantes s'appliquent à la configuration de votre boîtier modem ADSL.*

Un routeur n'effectue pas seulement les fonctions de base de routage pour lequel il est conçu, il comporte en outre une fonction de filtrage afin de protéger votre ordinateur ou votre réseau local contre les tentatives d'intrusion. La conséquence c'est que par défaut le trafic qui traverse votre routeur est filtré dans les deux directions. Les paquets IP allant du réseau local vers Internet ou dans le sens opposé sont acheminés uniquement si vous en donnez la permission. Vous avez déjà certainement pris les dispositions pour que le trafic Internet habituel passe par votre routeur. Cependant, les applications AX25 utilisent des numéros de ports spécifiques qu'ils faut ouvrir dans les deux sens en configurant le routeur. Les ports jusqu'au numéro 1024 sont réservés aux applications standards et ne doivent pas être utilisés. Regardez dans le fichier */etc/services*. Le port habituellement utilisé pour FPAC dans les deux directions est le numéro 10093 avec les protocoles UDP et TCP. Le script **rc.init.script** décrit au chapitre 6 effectue la déclaration du **port 10093** (protocoles TCP/UDP) pour votre système Linux. Veuillez lire la documentation de votre routeur ADSL pour le déclarer afin qu'il laisse passer le trafic sur ce port. De même pour les ports utilisés par les autres applications : BBS F6FBB (TCP **6300**), DxNet (UDP **7300** ou **9000**).

---

## 10.2 Interfacer FPAC avec des logiciels applicatifs

*Plusieurs applications qui tournent sur la même machine Linux peuvent écouter un port local et s'interfacer facilement avec le nodal fpac.*

La **BBS F6FBB** et **DxNet** peuvent communiquer avec **FPAC** sans programme supplémentaire. **NetRomd** nécessite **ax25d** pour s'interfacer avec FPAC.

Exécuter le script suivant au lancement de l'AX25. Il créera un périphérique NetRom qui sera utilisé par les applications suivantes et lancera le démon NetRomd.

```
#!/bin/sh
# /etc/rc.d/rc.netrom
#
#echo "NETROM"
# /sbin/modprobe netrom
#
killall -KILL netromd
ifconfig nrl down
```

```

ifconfig nr0 down
ifconfig nr2 down
ifconfig nr3 down
# creating NET/ROM devices (please edit your own ampr.org network address)
/usr/local/sbin/nrattach -i 44.151.75.15 -m 256 netnod
/usr/local/sbin/nrattach -i 44.151.75.15 -m 256 netbbs
/usr/local/sbin/nrattach -i 44.151.75.15 -m 256 netclu
# adjacent NET/ROM nodes creation via port 4=ax4 (ax25 over ip)
/usr/local/sbin/nrparms -nodes k4gbb-14 + CIT03 120 6 4 k4gbb-14
/usr/local/sbin/nrparms -nodes kp4djt-14 + DJT14 120 6 4 kp4djt-14
/usr/local/sbin/nrparms -nodes vk2tv-14 + KEMPC 120 6 4 vk2tv-14
/usr/local/sbin/nrparms -nodes vk2vy-2 + VYNODE 120 6 4 vk2vy-2
# start ax25d daemon to link NetRom and FPAC node
/usr/local/sbin/ax25d
# Broadcast NET/ROM
/usr/local/sbin/netromd -lid -t 10
# Setup Netrom subnetmask
/sbin/ifconfig nr0 netmask 255.255.255.255
/sbin/ifconfig nr1 netmask 255.255.255.255
/sbin/ifconfig nr2 netmask 255.255.255.255
/sbin/ifconfig nr3 netmask 255.255.255.255
#

```

Pour approfondir vos connaissances, vous pouvez consulter les manuels de nrattach et de nrparms.

## 10.2.1. Interfacer FPAC avec une BBS

*Votre système Linux peut héberger une BBS F6FBB qui sera reliée en interne au routeur ROSE FPAC et interfacé via NetRom. Ceci donne un accès mondial aux stations AX25 par packet radio ou Internet.*

**Note importante : les distributions Linux récentes fournissent souvent un noyau Linux compilé pour une architecture multiprocesseur (SMP). Pour le moment la BBS F6FBB ne fonctionne pas en SMP. Il faut désactiver ce mode en éditant le fichier de chargement /boot/grub/menu.lst**

Ajouter la commande **maxcpus=1** comme dans l'exemple suivant :

```

title 2.6.37
kernel (hd0,0)/boot/vmlinuz-2.6.37 BOOT_IMAGE=2.6.37 root=/dev/hda1 splash=silent vga=788
maxcpus=1 initrd (hd0,0)/boot/initrd-2.6.37.img

```

**La version de BBS FBB recommandée est la 7.05 ou une plus récente. Voir ici**

<http://f6bvp.free.fr/logiciels/BBS-f6fbb/>

Voyons maintenant les différents fichiers de configuration pour la BBS sous Linux.

Voici un extrait du fichier de description des ports de la BBS /usr/local/etc/ax25/port.sys

```

#Com Interface Adress (Hex) Baud
  1  9      *****  115200
  2  9      189C      0
#
#TNC NbCh Com MultCh Pacln Maxfr NbFwd MxBloc M/P-Fwd Mode Freq
  0  0  0  0  0  0  0  0  00/01 ---- File-fwd.
  1  8  1  rose0  250  2  6  10  12/04 XULWY Rose0
  2  4  1  axudp  250  2  2  10  25/20 XUWY AXUDP
  3  8  2  0  250  2  4  10  04/10 TUWY Telnet
  4  4  1  uhf-1  250  2  2  10  05/06 XULWY UHF-1

```

MutCh correspond au nom du pseudo TTY créé par kissattach par exemple et référencé dans `/etc/axports`. Voici de nouveau comme exemple le script [/etc/rc.d/rc.ax25](#) que j'utilise pour initialiser les pseudo TTYs.

Le port Telnet 189C correspond à 6300 en décimal. La commande est : `telnet <hote> 6300` pour accéder à la BBS.

N'oubliez pas de déclarer le port 6300 pour l'application `xfbbd` dans le fichier `/etc/services` comme indiqué plus haut.

Un TNC est connecté au port AX.25 nommé **uhf-1** déclaré dans `/etc/ax25/axports`.

Le pseudo **rose0** correspond au pseudo d'interface avec le réseau ROSE géré par FPAC.

A propos, avec le noyau Linux 2.6 il faut utiliser une version récente des sources de la **BBS F6FBB** pour que l'application fonctionne.

Vous pouvez télécharger l'archive des fichiers sources [les plus récents via FTP](#)

Ou bien [télécharger l'archive via HTTP](#) (par exemple `xd705c3-src.tar.bz2`)

[Il existait une sous version FBB 7.04j préparée par DM3TT](#) qui incluait une amélioration pour le pilote du PTC-II en mode PACTOR sur le canal 31. Cette modification est prise en compte dans les livraisons récentes de la BBS FBB.

- Déplacez le fichier archive dans `/usr/local/src/ax25` puis

```
cd /usr/local/src/ax25
```

- Tapez ensuite les commandes :

```
tar xf xd705c3-src.tar.bz2
```

```
cd fbbsrc.705c3
```

```
cd src
```

```
make
```

```
make install
```

- Pour compiler la version X11 des serveur et client vous devrez d'abord installer trois libraries.

```
urpmi lesstif
```

```
urpmi lesstif-devel
```

```
urpmi libopenmotif
```

Entrez ensuite dans le sous répertoire fbb X11 `fbbsrc.705c3/src/X11`

```
cd X11
```

```
make
```

- Copiez les fichiers exécutables suivants dans `/usr/local/sbin`

```
cp xfbbX /usr/local/sbin
```

```
cp xfbbX_cl /usr/local/bin
```

```
cp xfbb /usr/local/sbin
```

- vous pouvez lancer le serveur X11 fbb en arrière plan à partir d'une Konsole :

```
xfbb -a &
```

- ou lancer le démon `xfbbd` via le script `rc.fbb` (`/etc/rc.d/rc.fbb start`)

- et lancez le client X11 fbb depuis une fenêtre Konsole :

```
xfbbX &
```

- Pour démarrer l'application, tapez **fbf** qui lancera le script `/usr/local/sbin/fbf`. La première fois celui-ci procédera à l'initialisation de la BBS en créant différents fichiers dont `/usr/local/etc/ax25/fbf.conf` et `/usr/local/etc/ax25/port.sys` s'il ne préexistaient pas. Les fois suivantes il lancera **xfbbd** le programme démon de la BBS en arrière plan.
- Pour compléter le fichier de configuration `fbf.conf` voici une [documentation supplémentaire](#) par Charlie K4GBB.



Pour se connecter localement, éditer l'*INDICATIF* et le *MOT DE PASSE* du *sysop* dans le fichier */etc/ax25/fbb/passwrд.sys* et lancer le client

**xfbбC -c -i INDICATIF -w MOT DE PASSE**

- Finalement, [vous pourrez trouver EN LIGNE une documentation complète](#) de la BBS FBB ou télécharger ces fichiers : [FBB7UT.DOC](#), [fbb7ut\\_g.zip](#)

---

## 10.2.2. Interfacer FPAC avec une application DxCluster ou DxSpider

### DxCluster

*Pour interfacer le DX cluster DxNet avec FPAC et NetRom il faut déclarer les ports **rose0** et **netclu** dans **dxnet.cfg***

Le fichier *system/dxnet.cfg* sera comme suit :

```
set/node +f8kgk-3 +f5mtz-3 +f5kbw-3 +f6cdd-3 +tu5ex-3 +kp4ig-5
set/call f6bvp-2
set/sys +F6BVP
set/ssid +2
set/port 0 1 3 4 rose0 inet:9000 netclu
set/tz +2
```

Il sera possible d'accéder au Dx cluster via les ports radio AX25 **0, 1, 3 et 4**, via les ports FPAC **rose0**, telnet **9000** et NetRom **netclu**.

### DxSpider

*Si vous voulez donner aux utilisateurs de FPAC l'accès au DX cluster DxSpider (indicatif F6BVP-2) vous pouvez utiliser le démon **ax25d**.*

Installez DxSpider selon sa documentation. Suivez les exemples pour configurer l'accès par telnet ou les ports radio. N'oubliez pas de renommer le fichier **startup.issue** en **startup** tout court après l'avoir édité selon vos besoins. J'ai longtemps cherché pourquoi mon DxSpider ne tournait pas correctement, avant de comprendre qu'il n'avait pas trouvé le fichier **startup** et ne s'en plaignait pas !

Pour un accès via FPAC, voici le contenu à ajouter au fichier */usr/local/etc/ax25/ax25d.conf*

```
# un port ROSE est déclaré entre { }
{F6BVP-2 via rose0}
NOCALL * * * * * L
default * * * * * - sysop /spider/src/client client %u ax25
#
```

Remplacer **%u** par **%f** si vous voulez gérer le SSID des utilisateurs ou des nodes Dx connectés.

Après avoir édité ce fichier vous devez relancer le démon */usr/local/sbin/ax25d*

Si le répertoire de Spider n'est pas */spider*, alors changez le dans l'exemple de fichier de configuration ci-dessus.

**Note** : si vous lancez ax25d via un script, lancez le **après** fpac afin que l'interface **rose0** soit en déjà en place.

Quand un utilisateur fera une demande de connexion à F6BVP-2 via le réseau FPAC, il accédera directement au DX cluster.

---

### 10.2.3. Interfacer FPAC avec NetRom

*Voici comment interfacier FPAC avec le réseau NetRom.*

Exemple de fichier **/usr/local/etc/ax25/nrports**

```
# /etc/ax25/nrports
#
# The format of this file is:
# name callsign alias paclen description
#
netnod F6BVP-14 BVPNOD 235 F6BVP FPAC node
netbbs F6BVP BVPBBS 235 F6BVP BBS
netclu F6BVP-2 BVPDX 235 F6BVP Dx Cluster
#
```

Le contenu du fichier **/usr/local/etc/ax25/ax25d.conf** sera

```
#
<netrom>
parameters 1 10 * * * * *
NOCALL * * * * * L
default * * * * * * root /usr/sbin/fpacnode fpacnode -q %S
#
```

Ajouter la lettre **b** après le port UDP qui décrit la route dans **/usr/local/etc/ax25ipd.conf** pour diffuser les routes NetRom.

---

### 10.2.4. Autoriser l'accès à FPAC via Internet

*Voici comment configurer l'accès à votre nodal FPAC par Internet via une connexion TELNET ou SSH.*

*Note : ceci ne donnera pas la possibilité aux utilisateurs de rentrer dans votre système Linux.*

*L'utilisateur qui se connectera se retrouvera sous fpacnode.*

Si vous ne l'avez pas encore fait il faut créer un utilisateur **fpacuser**

**adduser -m fpacuser**

Créer le mot de passe : **fpac** pour l'utilisateur **fpacuser**

```
# passwd fpacuser
nouveau UNIX mot de passe : fpac
retapez le nouveau UNIX mot de passe : fpac
```

Editer le fichier **/etc/group** pour y ajouter à la fin sur la ligne du groupe fpacuser l'utilisateur fpacuser et le root.

Utiliser l'éditeur de votre choix, l'exemple est pour **vi**

```
# vi /etc/group
```

Utiliser les flèches pour descendre à la dernière ligne qui comporte **fpacuser:x:150:**

Le nombre peut être différent de 150.

Taper sur la touche **i** pour insérer ce qui suit :

**fpacuser:x:150:fpacuser,root**

Taper sur la touche **ECHAP** puis sur la touche **:** puis entrer **wq** et touche **Entrée**

Il faut maintenant éditer le fichier des mots de passe des utilisateurs, pour changer le nom du programme shell lancé lors d'une connexion de l'utilisateur fpacuser.

**vi /etc/passwd**

Taper sur la touche **i**.

Avec les flèches se placer sur la dernière ligne qui comporte l'utilisateur fpacuser

Remplacer **/bin/sh** ou **/bin/bash** par **/usr/local/sbin/fpacnode**

Taper sur la touche **ECHAP** puis sur la touche **:** puis entrer **wq** et touche **Entrée**.

Les utilisateurs doivent pouvoir utiliser fpacnode :

**chmod 4775 /usr/local/sbin/fpacnode**

Il faut aussi modifier les droits d'écrire sur le fichier

**chmod a+w /usr/local/var/ax25/fpac/loggedin**

Vous pouvez maintenant vérifier que votre configuration fonctionne bien en vous connectant via telnet ou via ssh localement :

**telnet -l fpacuser localhost**

**ssh -l fpacuser localhost**

puis entrez le mot de passe *fpac* pour accéder au noeud routeur FPAC.

### 10.3. Autre Programme Utilitaire Réseau

Net-tools inclue quelques programmes utilitaires. Parmi eux **netstat** est intéressant car il permet d'afficher une liste des applications ROSE ouvertes, la table de routage du noyau et des statistiques réseau.

Dans la version [net-tools \(1.60\)](#) disponible avec le patch [debian patches \(-23\)](#), netstat sait gérer les sockets **NetRom** et **AX.25**, mais pas **ROSE** utilisé par FPAC.

Depuis ici ( <http://f6bvp.free.fr/logiciels/netstat/> ) vous pouvez télécharger un patch pour apporter à netstat la gestion des sockets **ROSE**.

Télécharger également ces trois patches nécessaires : [hostname](#), [inet](#), [x25](#).

- Télécharger et déplacer les six fichiers précédents dans **/usr/local/src/**  
**cd /usr/local/src/**
- Développer le paquetage original des sources net-tools :  
**tar xf net-tools\_1.60.orig.tar.gz**
- Désarchiver le patch Debian :

**gunzip net-tools\_1.60-23.diff.gz**

- Patcher le paquetage net-tools :

**patch -p0 < net-tools\_1.60-23.diff**

- Renommer le répertoire :

**mv net-tools-1.60 net-tools-1.60-23**

- Appliquer les quatre derniers patches :

**patch -p0 < net-tools-1.60-23.hostname.patch**

**patch -p0 < net-tools-1.60-23.inet\_src.patch**

**patch -p0 < net-tools-1.60-23.netstat.x25\_sr.patch**

**patch -p0 < net-tools-1.60-23.netstat.rose.patch**

- Entrer dans le répertoire net-tools :

**cd net-tools-1.60-23**

- Compiler les programmes utilitaires net-tools :

**make** (vous devez répondre oui (y pour yes) ou non (n pour no) a quelques questions pour personnaliser la compilation de net-tools. La réponse par défaut est toujours valable.

### **make install**

Vous pouvez maintenant utiliser **netstat** pour visualiser les information de ROSE :

```
[root@f6bvp-9 net-tools-1.60-23]# netstat --ax25 --netrom --rose
```

Active AX.25 sockets

```
Dest Source Device State Vr/Vs Send-Q Recv-Q
```

```
F6BVP-12 F6BVP-14 ax2 ESTABLISHED 006/003 0 0
```

```
F6BVP-11 F6BVP-9 ax2 ESTABLISHED 003/000 0 0
```

```
* F6BVP-1 ax2 LISTENING 000/000 0 0
```

```
* F6BVP-1 ax1 LISTENING 000/000 0 0
```

```
* F6BVP-1 ax0 LISTENING 000/000 0 0
```

```
* F6BVP-15* ??? LISTENING 000/000 0 0
```

```
* F6BVP-15 ??? LISTENING 000/000 0 0
```

```
* F6BVP-8 ??? LISTENING 000/000 0 0
```

```
* F6BVP-8* ??? LISTENING 000/000 0 0
```

```
* F6BVP-9* ??? LISTENING 000/000 0 0
```

Active NET/ROM sockets

```
User Dest Source Device State Vr/Vs Send-Q Recv-Q
```

```
* * F6BVP-0 nr1 LISTENING 000/000 0 0
```

Active ROSE sockets

```
dest_addr dest_call src_addr src_call dev lci neigh state
```

```

2080175521 ROUTE-0 2080175520 F6BVP-9 rose0 0 0 LISTENING
2080175520 F6BVP-0 2080175520 F6BVP-15 rose0 0 1 LISTENING
* * 2080175520 F6BVP-1 rose0 0 0 LISTENING
2080428501 F4BWT-10 2080175520 F6BVP-0 rose0 0 0 LISTENING
* * 2080175520 ROUTE-0 rose0 0 0 LISTENING
* * 2080175520 F6BVP-15 rose0 0 0 LISTENING
2080175520 FPAD-0 2080175520 WP-0 rose0 0 0 LISTENING
* * 2080175520 WP-0 rose0 0 0 LISTENING
2080175520 WP-0 2080175520 FPAD-0 rose0 1 1 ESTABLISHED
* * 2080175520 ??????-? rose0 0 0 LISTENING

```

**Vous pouvez afficher la table de routage ROSE du noyau Linux :**

```
[root@f6bvp-11 bernard]# netstat --rose -r
```

Table de routage ROSE du noyau

```

Destination neigh1 callsign device neigh2 callsign device neigh3 callsign device
2080175502 00001 RSLOOP-0 ???
2080175522 00016 F6BVP-5 ax0
2080175521 00015 F6BVP-7 ax0
2080175520 00014 F6BVP-9 ax0
2080854509 00012 F8COJ-11 ax0
2080444501 00013 F3KT-11 ax0
2080833501 00008 F5KBW-9 ax0
2080847501 00011 F6GGY-9 ax0
2080428501 00010 F4BWT-11 ax0
2080886801 00009 F1MVP-5 ax0
3100352726 00007 K4GBB-9 ax0
3100727489 00006 KD4YAL-9 ax0
3100813626 00005 KP4DJT-9 ax0
5050699300 00004 VK2XB-2 ax0
5050656200 00003 VK2TV-2 ax0
7120282700 00002 TI2HAS-9 ax0

```

2080833500 00008 F5KBW-9 ax0  
2080444000 00013 F3KT-11 ax0 00011 F6GGY-9 ax0 00009 F1MVP-5 ax0  
2080847000 00011 F6GGY-9 ax0 00010 F4BWT-11 ax0  
2080428000 00010 F4BWT-11 ax0  
3100772000 00006 KD4YAL-9 ax0 00007 K4GGB-9 ax0 00003 VK2TV-2 ax0  
2080100000 00014 F6BVP-9 ax0 00015 F6BVP-7 ax0  
2080700000 00008 F5KBW-9 ax0  
2080800000 00012 F8COJ-11 ax0 00008 F5KBW-9 ax0  
2080900000 00008 F5KBW-9 ax0  
2080000000 00008 F5KBW-9 ax0 00013 F3KT-11 ax0 00010 F4BWT-11 ax0  
3100000000 00006 KD4YAL-9 ax0 00007 K4GGB-9 ax0 00005 KP4DJT-9 ax0  
5050000000 00003 VK2TV-2 ax0 00004 VK2XB-2 ax0 00006 KD4YAL-9 ax0  
7120000000 00002 TI2HAS-9 ax0 00007 K4GGB-9 ax0 00006 KD4YAL-9 ax0  
7100000000 00002 TI2HAS-9 ax0 00007 K4GGB-9 ax0 00006 KD4YAL-9 ax0

---

## 11. Autres modes d'emploi HOWTO

Il existe beaucoup de documentations sur des sujets proches. De nombreux documents décrivent les réseaux sous Linux d'une manière plus générale et je recommande fortement la lecture de ces autres sources documentaires car ils pourront vous aider dans vos efforts et vous apporter une vue plus approfondie d'autres configurations possibles.

Ce sont :

[le mode d'emploi du noyau Linux](#)

[le AX25-HOWTO](#),

[le Linux HAM-HOWTO](#),

[le Linux NET-3-HOWTO](#),

[le Ethernet-HOWTO](#),

et :

[le Firewall-HOWTO](#)

Vous pourrez trouver des informations plus générales sur Linux dans les différents [Linux HOWTO](#).

---

## 12. Trouver de l'aide

Souvenez-vous que FPAC est un commutateur réseau. Votre nœud doit donc se trouver connecté à au moins un autre nœud FPAC et à des stations utilisateurs en paquet-radio pour fonctionner. Plus grand sera le nombre de stations adjacentes reliées à votre nœud, mieux votre réseau fonctionnera.

Vous devez contacter une ou plusieurs stations qui utilisent déjà un nodal FPAC pour obtenir de l'aide et éventuellement vous interconnecter.

Lire les messages de la liste de diffusion paquet-radio Linux francophone est pratiquement obligatoire. Pour cela [rendez-vous sur cette adresse](#).

Pour s'inscrire à cette liste [envoyer un message à cette adresse](#).

Pour la liste internationale visitez [les archives FPAC](#).

Vous pouvez vous inscrire à la liste internationale [en allant sur cette page](#).

Une liste anglophone d'utilisateurs de FPAC viens de se créer sur <http://groups.google.com/group/fpac-operators>

Vous pouvez demander une aide plus globale sur Linux et radioamateur via la Linux Ham list (en anglais).

Vous pouvez d'abord consulter les archives [Linux-hams archive](#). Linux-hams est une [liste de diffusion](#) où l'on peut discuter (en anglais) du système d'exploitation Linux et son usage radioamateur. Quiconque ayant un intérêt envers ces deux sujets est encouragé à y souscrire. La discussion est principalement centrée sur l'usage et le développement du code AX.25 dans le noyau Linux. Si vous voulez souscrire à la Linux-hams mailing list et recevoir ses messages dans votre propre boîte aux lettres, envoyez un message à [majordomo@vger.kernel.org](mailto:majordomo@vger.kernel.org), en mettant la ligne

**subscribe linux-hams**

dans le corps de votre message.

Vous pourrez également trouver utile de naviguer sur les liens suivants :

[FPAC International Home page](#)

Un groupe FPAC très actif s'est développé en Floride (USA), [le Florida Amateur Digital Communication Association](#)

Les lecteurs intéressés par le protocole ROSE et qui se débrouillent en anglais peuvent consulter les références suivantes :

- [User Guide to ROSE X.25 Packet Networking](#), Donald A. Rotolo, N2IRZ.
- [RATS Open Systems Environment](#) (ROSE)

La version la plus récente de ce **MINI MODE D'EMPLOI FPAC** se trouve ici :

<http://rose.fpac.free.fr/MINI-HOWTO-FR/>

Ce document est également disponible au format PDF dont le lien est indiqué en haut de cette page.

J'apprécierais de recevoir tout rapport d'erreurs ou remarques sur cette documentation.

Veuillez contacter Bernard F6BVP à l'adresse mentionnée dans le titre.

Joyeux paquet-radio en réseau !